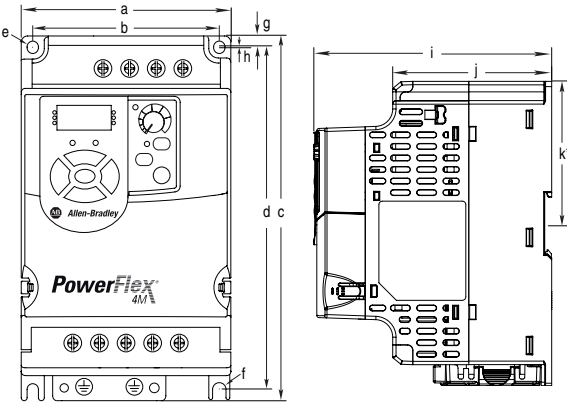
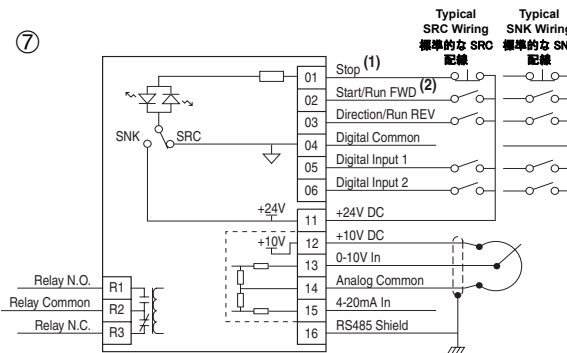
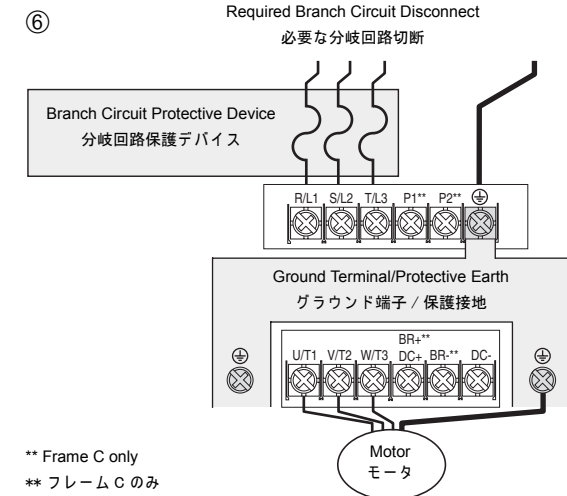
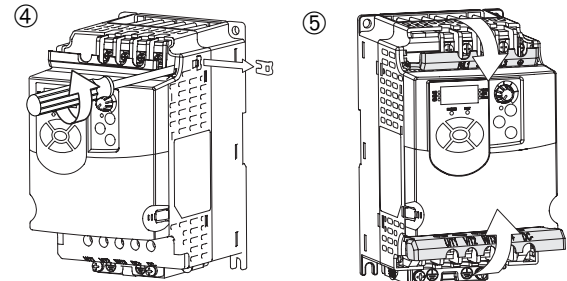
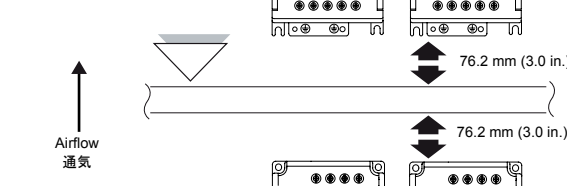
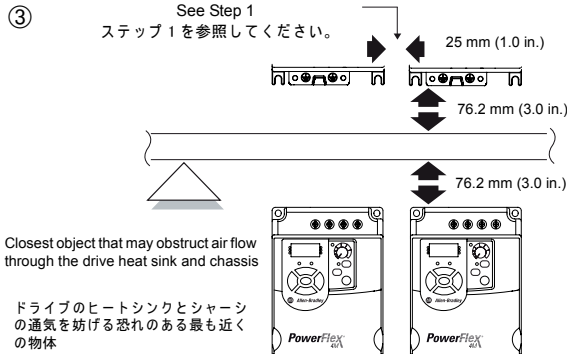




①	Frame フレーム	120V AC 1-Phase 120V AC 単相	240V AC 1-Phase 240V AC 単相	240V AC 3-Phase 240V AC 3相	480V AC 3-Phase 480V AC 3相
	A	0.2 (0.25) 0.4 (0.5)	0.2 (0.25) 0.4 (0.5) 0.75 (1.0)	0.2 (0.25) 0.4 (0.5) 0.75 (1.0) 1.5 (2.0)	0.4 (0.5) 0.75 (1.0) 1.5 (2.0)
	B	0.75 (1.0) 1.1 (1.5)	1.5 (2.0) 2.2 (3.0)	2.2 (3.0) 3.7 (5.0)	2.2 (3.0) 3.7 (5.0)
	C	—	—	5.5 (7.5) 7.5 (10.0)	5.5 (7.5) 7.5 (10.0) 11.0 (15.0)

②	Frame フレーム	Dimensions 寸法				Shipping Weight 出荷重量
	A	a 72.0 (2.83) 59.0 (2.32) c 174.0 (6.85) d 151.6 (5.97) e ∅ 5.4 (0.21) f ∅ 5.4 (0.21)	g 5.2 (0.20) h — i 136.0 (5.35) j 90.9 (3.58) k 81.3 (3.20)			1.6 (3.5)
	B	a 100 (3.94) b 89.0 (3.50) c 174.0 (6.85) d 163.5 (6.44) e ∅ 5.4 (0.21) f ∅ 5.4 (0.21)	g 5.2 (0.20) h 0.5 (0.02) i 136.0 (5.35) j 90.9 (3.58) k 81.3 (3.20)			2.1 (4.6)
	C	a 130.0 (5.12) b 116.0 (4.57) c 260.0 (10.24) d 247.5 (9.74) e ∅ 5.5 (0.22) f ∅ 5.5 (0.22)	g 6.0 (0.24) h 1.0 (0.04) i 180.0 (7.09) j 128.7 (5.07) k —			4.8 (10.6)



English

This Quick Start will guide you through basic installation, wiring and basic parameter setup of the PowerFlex 4M Adjustable Frequency AC Drive. After completing these tasks, you will be able to start the motor, check direction of rotation and control speed using the integral keypad and potentiometer. **The information provided *does not* replace the User Manual and is intended for qualified drive service personnel only.**

This document does not provide instructions for grounding, shields, control I/O, ESD or CE Conformity. Refer to the PowerFlex 4M *User Manual*, Publication 22F-UM001... at www.rockwellautomation.com/literature.

⚠

General Precautions

ATTENTION: You must understand shock hazards, safety practices, electrical codes and associated machinery to plan or implement the installation, start-up and maintenance of this drive. Failure to comply may result in personal injury and/or equipment damage.

ATTENTION: The drive contains high voltage capacitors which take time to discharge after removal of mains supply. Before working on drive, ensure isolation of mains supply from line inputs [R, S, T (L1, L2, L3)]. Wait three minutes for capacitors to discharge to safe voltage levels. Failure to do so may result in personal injury or death. Darkened display LEDs is not an indication that capacitors have discharged to safe voltage levels.

ATTENTION: Equipment damage and/or personal injury may result if parameter A451 [Auto Rstrt Tries] or A433 [Start At PowerUp] is used in an inappropriate application. Do not use this function without considering applicable local, national and international codes, standards, regulations or industry guidelines.

See Tables ① and ②. Ratings are in kW and (HP). Dimensions are in millimeters and (inches). Weights are in kilograms and (pounds). Decimal periods are used in this document.

*DIN rail mounting is applicable to Frame A and B only.

- Installation must comply with minimum clearances and ambient temperature. Mount upright on a flat vertical surface with screws or a DIN rail. See Figure ③ and the following table.

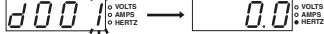
Horizontal Clearance between drives	Ambient Temperature	
	Minimum	Maximum
0mm and greater	-10 °C (14 °F)	40 °C (104 °F)
25mm and greater	-10 °C (14 °F)	50 °C (122 °F)

Drive enclosure is rated IP20, NEMA/UL Type Open.

- The MOV to ground jumper must be removed if the drive is installed on an ungrounded or resistive grounded distribution system. (Figure ④)

Important: Tighten screw after jumper removal.- Open the finger guards to access the power terminal blocks. (Figure ⑤)

Important: Connecting remote devices to the control terminals (Figure ⑦) requires information in the *User Manual*. Terminal functions must be configured with related parameters. Proceed to Step 4 if you want to start the motor using the integral keypad.- Connect the power wires. (Figure ⑥ and Table ⑧)
- Connect the load from the motor. Prepare to check for correct rotation of the motor.
- Check all wiring done in Step 4.
- Close branch circuit disconnect to apply power.

Apply Power →  (Blinks 3 times)

If a fault code (Fxxx) is displayed instead, see the Fault Codes section on the next page.

- Adjust the Speed Potentiometer according to your application.
- Press Start  and verify that the motor rotation is correct. (Table ⑧)
- Press Stop . Disconnect power.

- Refer to the *User Manual* to wire control I/O terminal block or program parameters to achieve desired functionality. See the next page to program Basic Program group parameters.

⑧

Terminal	Description
R/L1, S/L2	1-Phase Input
R/L1, S/L2, T/L3	3-Phase Input
P1, P2	DC Bus Inductor Connection ⁽¹⁾
U/T1	To Motor U/T1
V/T2	To Motor V/T2
W/T3	To Motor W/T3
DC+, DC-	DC Bus Connection ⁽²⁾
BR+, BR-	Dynamic Brake Resistor Connection ⁽¹⁾
⊕	Safety Ground - PE

⁽¹⁾ For Frame C only [5.5 kW (7.5 HP) ratings and higher].
⁽²⁾ Not applicable to 120V, 1-Phase drives.

日本語

このクイックスタートに従い、PowerFlex 4M 可変周波数 AC ドライブの基本的な設置、配線および基本パラメータの設定を行ないます。それらのタスクを完了すると、内蔵キーパッドとポテンショメータを使用して、モータの始動、回転方向の確認および速度の制御を行なうことができます。本書は、ユーザーズマニュアルにかわるものではなく、ドライブの専門家のみを対象にしています。

本書には、接地、シールド、I/O の制御、ESD または CE 適合性に対する指示は記載していません。ホームページ www.rockwellautomation.com/literature に記載されている取扱説明書『PowerFlex 4M User Manual』(Pub.No. 22F-UM001) 参照してください。

⚠

一般的な注意

注意: ドライブの設置、立上げ、および以降のメンテナンスの計画や実施するには、感電の危険、安全対策、電気工事規定および関連機械への理解と注意が必要です。この注意を守らないと、人身事故が発生したり機器が損傷する恐れがあります。

注意: ドライブには、メイン電源を取り外した後に時間をかけて放電する高電圧コンデンサが内蔵されています。ドライブで作業を行なう前に、メイン電源がライン入力 [R, S, T (L1, L2, L3)] から絶縁されているかを確認してください。コンデンサが安全電圧レベルになるまで放電するのに 3 分間待つてください。この注意を守らないと、人身事故が発生して死に及ぶ危険があります。LED の表示が暗くなったことわ、コンデンサが安全電圧レベルにまで放電されたことを示すわけではありません。

注意: パラメータ A451 [Auto Rstrt Tries] または A433 [Start At PowerUp] を不適切なアプリケーションに使用すると、装置の損傷、または人体への危険を招くことがあります。この機能を使用する際には、当該地域、国、または国際間の法令、規格、規則、または産業界のガイドラインに配慮してください。

表 ①と表 ②を参照してください。定格は kW と (HP) です。寸法は mm と (インチ) です。重量は kg と (ポンド) です。本書では小数点が表示されています。

*DIN レール取付けは、フレーム A と B に対してのみ適用されます。

- 取付けの際、最小取付け間隔と周囲温度に満たす必要があります。平らな垂直面に、ねじまたは DIN レールで真っすぐに取付けます。図 ③ と以降の表を参照してください。

ドライブ間の水平方向の取付け間隔	周囲温度	
	最小	最大
0mm 以上	-10°C (14°F)	40°C (104°F)
25mm 以上	-10°C (14°F)	50°C (122°F)

ドライブのケースは、定格の IP20, NEMA/UL タイプ開放型です。

- ドライブが接地されていないか、または接地された抵抗配電システムに取付けられている場合、接地ジャンパへの MOV (金属酸化バリスタ) を取り外す必要があります。(図 ④)

重要: ジャンパを外した後、ねじを締めます。

- フィンガードを開き、電源端子台に手を入れて作業します。(図 ⑤)

重要: リモートデバイスの制御端子への接続 (図 ⑦) では、『ユーザーズマニュアル』の中の情報が必要です。端子の機能は関連するパラメータに応じて、設定しなければなりません。内蔵キーパッドを使用してモータを始動する場合は、ステップ 4 に進んでください。- 電源ラインを接続します。(図 ⑥ と表 ⑧)
- モータから負荷を接続します。モータの正しい回転を確認する準備をしてください。
- ステップ 4 で行なった配線をすべて確認します。
- 分岐回路切断を閉じて、電力を印加します。

電源投入 →  3 回点滅

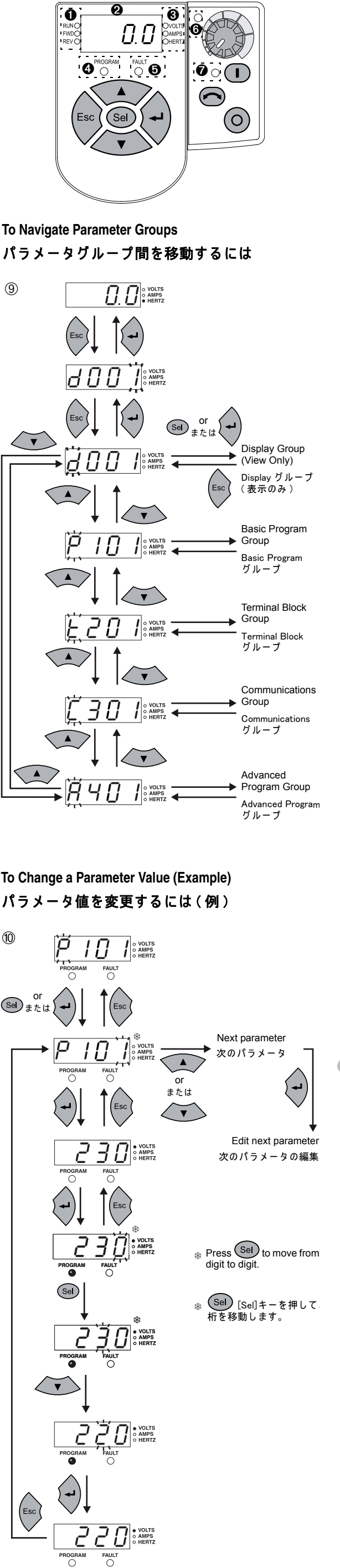
フォルトコード (Fxxx) がかわりに表示される場合、次ページのフォルトコードの項を参照してください。

- アプリケーションに従って、速度ポテンショメータを調整します。

⑧

端子	説明
R/L1, S/L2	単相入力
R/L1, S/L2, T/L3	3 相入力
P1, P2	DC バスインダクタ接続 ⁽¹⁾
U/T1	モータ U/T1 へ
V/T2	モータ V/T2 へ
W/T3	モータ W/T3 へ
DC+, DC-	DC バス接続 ⁽²⁾
BR+, BR-	ダイナミック・ブレーキ・レジスタ接続 ⁽¹⁾
⊕	安全接地 - PE

⁽¹⁾ フレーム C のみ [5.5 kW (7.5 HP) 定格以上]。
⁽²⁾ 120V, 単相ドライブには適用しない。



Quick Start (continued)

English

Integral Keypad

No.	LED
1	Run/Direction Status (Red) Note: Flashing means drive has been commanded to change direction. Indicates actual motor direction while decelerating to zero.
2	Alphanumeric Display (Red)
3	Displayed Units (Red)
4	Program Status (Red)
5	Fault Status (Red)
6	Speed Potentiometer Status (Green)
7	Start Key Status (Green)

Key	Name	Key	Name
	Escape		Speed Potentiometer
	Select		Start
	Up Arrow		Reverse
	Down Arrow		Stop
	Enter		

Basic Program Group Parameters

⊙ = Stop drive before changing the value of this parameter.

No.	Parameter	Min/Max	Display/Options	Default
P101 ⊙	[Motor NP Volts] Set to the motor nameplate rated volts.	20/Drive Rated Volts	1 VAC	Based on Drive Rating
P102 ⊙	[Motor NP Hertz] Set to the motor nameplate rated frequency.	10/400 Hz	1 Hz	60 Hz
P103	[Motor OL Current] Set to the maximum allowable motor current.	0.0/(Drive Rated Amps×2)	0.1 Amps	Based on Drive Rating
P104	[Minimum Freq] Sets the lowest frequency the drive will output continuously.	0.0/400.0 Hz	0.1 Hz	0.0 Hz
P105 ⊙	[Maximum Freq] Sets the highest frequency the drive will output.	0/400 Hz	1 Hz	60 Hz
P106 ⊙	[Start Source] Sets the control scheme used to start the drive. ¹ When active, the Reverse key is also active unless disabled by A434 [Reverse Disable].	0/5	0 = "Keypad" ¹ 1 = "3-Wire" 2 = "2-Wire" 3 = "2-W Lvl Sens" 4 = "2-W Hi Speed" 5 = "Comm Port"	0
P107	[Stop Mode] Active stop mode for all stop sources [e.g. keypad, run forward (I/O Terminal 02), run reverse (I/O Terminal 03), RS485 port] except as noted below. Important: I/O Terminal 01 is always a coast to stop input except when P106 [Start Source] is set for "3-Wire" control. When in three wire control, I/O Terminal 01 is controlled by P107 [Stop Mode]. ¹ Stop input also clears active fault.	0/7	0 = "Ramp, CF" ¹ 1 = "Coast, CF" ¹ 2 = "DC Brake, CF" ¹ 3 = "DCBrkAuto, CF" ¹ 4 = "Ramp" 5 = "Coast" 6 = "DC Brake" 7 = "DC BrakeAuto"	0
P108	[Speed Reference] Sets the source of the speed reference to the drive. Important: When t201 or t202 [Digital Inx Sel] is set to option 2, 4, 5, 6, 13 or 14, and the digital input is active, t201 or t202 will override the speed reference commanded by this parameter. Refer to Chapter 1 of the PowerFlex 4M User Manual for details.	0/5	0 = "Drive Pot" 1 = "InternalFreq" 2 = "0-10V Input" 3 = "4-20mA Input" 4 = "Preset Freq" 5 = "Comm Port"	0
P109	[Accel Time 1] Sets the rate of acceleration for all speed increases.	0.0/600.0 Secs	0.1 Secs	10.0 Secs
P110	[Decel Time 1] Sets the rate of deceleration for all speed decreases.	0.1/600.0 Secs	0.1 Secs	10.0 Secs
P111	[Motor OL Ret] Enables/disables the Motor Overload Retention function.	0/1	0 = "Disabled" 1 = "Enabled"	0
P112 ⊙	[Reset To Defaults] Resets all parameter values to factory defaults.	0/1	0 = "Idle State" 1 = "Reset Defaults"	0

Fault Codes

F is the fault designator.

To clear a fault, press Stop ⊙, cycle power or set A450 [Fault Clear] to 1 or 2. For details on fault codes, refer to the User Manual.

No.	Fault	No.	Fault
F2	Auxiliary Input ⁽¹⁾	F40	Phase W to Gnd
F3	Power Loss	F41	Phase UV Short
F4	UnderVoltage ⁽¹⁾	F42	Phase UW Short
F5	OverVoltage ⁽¹⁾	F43	Phase VW Short
F6	Motor Stalled ⁽¹⁾	F48	Params Defaulted
F7	Motor Overload ⁽¹⁾	F63	SW OverCurrent ⁽¹⁾
F8	Heatsink OvrTmp ⁽¹⁾	F64	Drive Overload
F12	HW OverCurrent	F70	Power Unit
F13	Ground Fault	F71	Net Loss
F33	Auto Rstrt Tries	F81	Comm Loss
F38	Phase U to Gnd	F100	Parameter Checksum
F39	Phase V to Gnd	F122	I/O Board Fail

⁽¹⁾ Auto-Reset/Run type fault. Configure with parameters A451 and A452.

日本語

『クイックスタート』(続き)

内蔵キーパッド

番号	LED
①	実行 / 方向ステータス (赤) 注: 点滅は、ドライブが方向を変えるように指示されていることを示します。ゼロに減速している間の、実際のモータ方向を示します。
②	英数字表示 (赤)
③	表示された単位 (赤)
④	プログラムのステータス (赤)
⑤	フォルトのステータス (赤)
⑥	速度ポテンショメータのステータス (緑)
⑦	[Start] キーのステータス (緑)

キー	名前	キー	名前
	Esc		速度ポテンショメータ
	選択		始動
	上向き矢印		反転
	下向き矢印		停止
	Enter		

Basic Program グループのパラメータ

⊙ = このパラメータの値を変更する前に、ドライブを停止してください。

番号	パラメータ	最小 / 最大	表示 / オプション	デフォルト
P101 ⊙	[Motor NP Volts] モータ銘板の定格電圧に設定します。	20/ドライブ定格電圧	AC1V	ドライブ定格に基づく
P102 ⊙	[Motor NP Hertz] モータ銘板の定格周波数に設定します。	10/400 Hz	1 Hz	60 Hz
P103	[Motor OL Current] 許容可能な最大モータ電流に設定します。	0.0/(ドライブ定格電流 x 2)	0.1 A	ドライブ定格に基づく
P104	[Minimum Freq] ドライブが連続して出力する最小周波数を設定します。	0.0/400.0 Hz	0.1 Hz	0.0 Hz
P105 ⊙	[Maximum Freq] ドライブが連続して出力する最大周波数を設定します	0/400 Hz	1 Hz	60 Hz
P106 ⊙	[Start Source] ドライブの始動に使用される、制御方式を設定します。 (¹) アクティブになっているときは、A434 によって無効にされない限り、[Reverse] キーもアクティブになります。	0/5	0 = "キーパッド" ¹ 1 = "線式" 2 = "2 線式" 3 = "2 線式レベルセンサ" 4 = "2 線式高速" 5 = "通信ポート"	0
P107	[Stop Mode] すべての停止モードに対するアクティブな停止モード [例、キーパッド、正方向運転 (I/O 端子 02)、逆方向運転 (I/O 端子 03)、RS485 ポート)、しかし、下記の場合を除く。 重要: P106 が「3 線」制御用に設定されているときを除き、I/O 端子 01 は入力を停止するまで常に慣行運転します。3 線制御になっているとき、I/O 端子 01 は P107 によって制御されます。 (¹) 入力を停止するとアクティブなフォルトもクリアされます。	0/7	0 = "減速停止、CF" ¹ 1 = "コーストストップ (惰走停止)、CF" ¹ 2 = "DC インジェクションブレーキ停止、CF" ¹ 3 = "DC インジェクションブレーキ停止、自動シャットオフ付き、CF" ¹ 4 = "減速停止" 5 = "コーストストップ (惰走停止)" 6 = "DC インジェクションブレーキ停止" 7 = "DC インジェクションブレーキ停止、自動シャットオフ付き"	0
P108	[Speed Reference] ドライブへの速度リファレンスのソースを設定します。	0/5	0 = ドライブポテンショメータ 1 = "内部周波数" 2 = "0 ~ 10V 入力" 3 = "4 ~ 20mA 入力" 4 = "プリセット周波数" 5 = "通信ポート"	0
P109	[Accel Time 1] すべての速度増加に対して加速度を設定します。	0.0/600.0sec	0.1sec	10.0sec
P110	[Decel Time 1] すべての速度減少に対して減速度を設定します。	0.1/600.0sec	0.1sec	10.0sec
P111	[Motor OL Ret] モーター過負荷保持機能の有効 / 無効。	0/1	0 = "無効" 1 = "有効"	0
P112 ⊙	[Reset To Defaults] すべてパラメータの値を既定値にリセット。	0/1	0 = "アイドル状態" 1 = "デフォルト値へのリセット"	0

フォルトコード

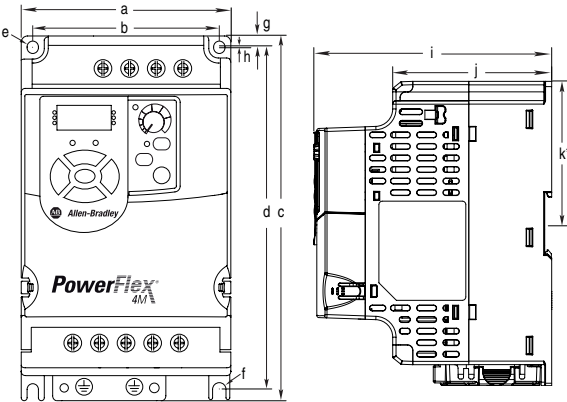
F デフォルトの指示子ですか？

フォルトをクリアするには、[Stop] ⊙ キーを押して電源を切断後再投入するかまたは A450 を 1 または 2 に設定します。フォルトコードの詳細は、『ユーザーズマニュアル』を参照してください。

番号	フォルト	番号	フォルト
F2	補助入力 ⁽¹⁾	F40	位相 W をグラウンドへ
F3	電源損失	F41	位相 UV 配線短絡
F4	不足電圧 ⁽¹⁾	F42	位相 UW 配線短絡
F5	過電圧 ⁽¹⁾	F43	位相 VW 配線短絡
F6	モータストール ⁽¹⁾	F48	デフォルトのパラメータ
F7	モータ過負荷 ⁽¹⁾	F63	"ソフトウェア過電流" ⁽¹⁾
F8	ヒートシンク温度超過熱 ⁽¹⁾	F64	ドライブ過負荷
F12	ハードウェア過電流	F70	ドライブ電源部
F13	地路	F71	ネットワーク損失
F33	自動実行再開試行	F81	通信損失
F38	位相 U をグラウンドへ	F100	パラメータチェックサム
F39	位相 V をグラウンドへ	F122	I/O ボードの故障

⁽¹⁾ 自動リセット / 実行タイプフォルトパラメータ A451 と A452 で設定します。



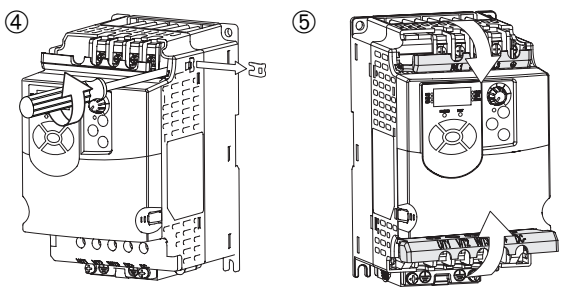
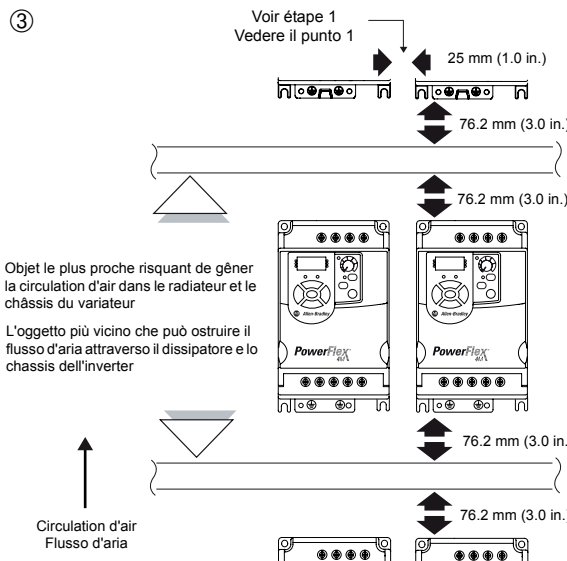


①

Taille Telaio	120 V c.a. monophasé 120V CA monofase	240 V c.a. monophasé 240V CA monofase	240 V c.a. triphasé 240V CA trifase	480 V c.a. triphasé 480V CA trifase
A	0.2 (0.25) 0.4 (0.5)	0.2 (0.25) 0.4 (0.5) 0.75 (1.0)	0.2 (0.25) 0.4 (0.5) 0.75 (1.0) 1.5 (2.0)	0.4 (0.5) 0.75 (1.0) 1.5 (2.0)
B	0.75 (1.0) 1.1 (1.5)	1.5 (2.0) 2.2 (3.0)	2.2 (3.0) 3.7 (5.0)	2.2 (3.0) 3.7 (5.0)
C	—	—	5.5 (7.5) 7.5 (10.0)	5.5 (7.5) 7.5 (10.0) 11.0 (15.0)

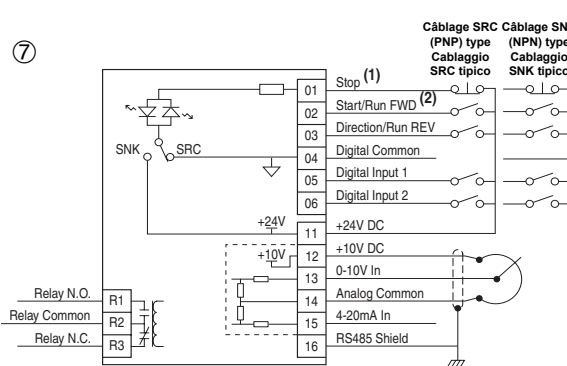
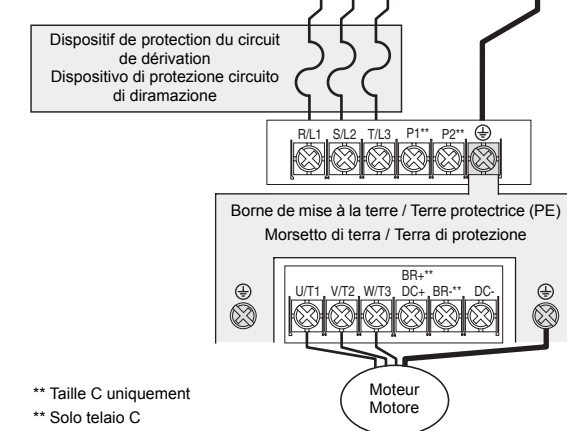
②

Taille Telaio	Dimensions Dimensioni				Poids à l'expédition Peso di spedizione
A	a	72.0 (2.83)	g	5.2 (0.20)	1.6 (3.5)
	b	59.0 (2.32)	h	—	
	c	174.0 (6.85)	i	136.0 (5.35)	
	d	151.6 (5.97)	j	90.9 (3.58)	
	e	∅ 5.4 (0.21)	k	81.3 (3.20)	
	f	∅ 5.4 (0.21)			
B	a	100 (3.94)	g	5.2 (0.20)	2.1 (4.6)
	b	89.0 (3.50)	h	0.5 (0.02)	
	c	174.0 (6.85)	i	136.0 (5.35)	
	d	163.5 (6.44)	j	90.9 (3.58)	
	e	∅ 5.4 (0.21)	k	81.3 (3.20)	
	f	∅ 5.4 (0.21)			
C	a	130.0 (5.12)	g	6.0 (0.24)	4.8 (10.6)
	b	116.0 (4.57)	h	1.0 (0.04)	
	c	260.0 (10.24)	i	180.0 (7.09)	
	d	247.5 (9.74)	j	128.7 (5.07)	
	e	∅ 5.5 (0.22)	k	—	
	f	∅ 5.5 (0.22)			



⑥

Sectionneur du circuit de dérivation requis
Sezionatore circuito di diramazione richiesto



Français

Ce Guide de mise en route présente les étapes de base nécessaires à l'installation, au câblage et à la programmation des paramètres de base du variateur de vitesse c.a. PowerFlex 4M. Une fois ces tâches accomplies, vous serez en mesure de démarrer le moteur, d'en vérifier le sens de rotation et d'en contrôler la vitesse à l'aide du clavier intégré et du potentiomètre. **Les informations fournies ne remplacent pas le manuel utilisateur et s'adressent uniquement au personnel qualifié pour la maintenance des variateurs.**

Ce document ne donne aucune instruction quant à la mise à la terre, au blindage, aux E/S de commande, aux décharges électrostatiques ou à la conformité CE. Consultez le Manuel Utilisateur du PowerFlex 4M, publication 22F-UM001..., ou Internet à l'adresse www.rockwellautomation.com/literature.

⚠

Précautions générales

ATTENTION : vous devez avoir connaissance des dangers d'électrocution, des consignes de sécurité, des normes électriques en vigueur et des matériels connexes pour procéder à l'installation, la mise en route et la maintenance de ce variateur. En cas de non-respect de ces consignes, vous risquez de vous blesser ou de détériorer le variateur.

ATTENTION : le variateur contient des condensateurs à haute tension dont le déchargement prend un certain temps après la coupure de l'alimentation secteur. Avant d'intervenir sur le variateur, verrouillez l'isolation entre le secteur et les entrées d'alimentation [R, S, T (L1, L2, L3)]. Attendez trois minutes que les condensateurs se déchargent et atteignent des niveaux de tension non dangereux. L'observation de cette procédure peut engendrer des blessures graves, voire mortelles. Des voyants éteints n'indiquent pas que les condensateurs sont déchargés et ont atteint des niveaux de tension non dangereux.

ATTENTION : l'utilisation des paramètres A451 [Essai Dém Auto] ou A433 [Démarr. Mise S/T] dans une application inadaptée risque de détériorer l'équipement ou d'occasionner des blessures corporelles. Ne pas utiliser cette fonction sans avoir pris en considération les lois locales, nationales et internationales en vigueur, de même que les normes, réglementations ou recommandations en vigueur dans l'industrie.

Voir les tableaux ① et ②. Les tensions sont indiquées en kW et en (CV). Les dimensions sont indiquées en millimètres et en (pouces). Les poids sont indiqués en kilogrammes et en (livres). Ce document utilise des virgules en tant que signe décimal.

*Le montage sur rail DIN est réservé aux tailles A et B.

- L'installation doit être effectuée dans le respect des dégagements minimum et des températures ambiantes indiqués. Montez le variateur sur une surface verticale plane à l'aide de vis ou d'un rail DIN. Voir la figure ③ et le tableau ci-dessous.

Dégagement horizontal entre les variateurs	Température ambiante	
	Minimale	Maximale
0 mm ou plus	-10 °C (14 °F)	40 °C (104 °F)
25 mm et plus	-10 °C (14 °F)	50 °C (122 °F)

Le coffret du variateur est classé IP20, NEMA/UL type ouvert.

- Veillez à retirer le cavalier de mise à la terre du MOV en cas d'installation du variateur sur un système de distribution sans mise à la terre ou à neutre impédant (figure ④)

Important : serrez la vis après avoir retiré le cavalier.

- Ouvrez les caches de protection pour accéder aux borniers de puissance (figure ⑤)

Important : Pour raccorder des équipements décentralisés au bornier de commande (figure ⑦), reportez-vous au *manuel utilisateur*. La fonction des bornes doit être configurée en fonction des paramètres correspondants. Passez à l'étape 4 si vous souhaitez démarrer le moteur par le clavier intégré.

- Connectez les câbles d'alimentation (figure ⑥ et tableau ⑧).
- Connectez la charge du moteur. Préparez-vous à vérifier si le moteur tourne dans le bon sens.
- Vérifiez tous les câblages effectués à l'étape 4.
- Fermez le sectionneur du circuit de dérivation pour mettre le variateur sous tension.

Mise sous tension → (Clignote 3 fois)

Si un code de défaut (Fxxx) apparaît, reportez-vous à la section « Codes de défaut », page suivante.

- Réglez le potentiomètre de vitesse en fonction de votre application.
- Appuyez sur le bouton Marche et vérifiez si le sens de rotation du moteur est correct (tableau ⑧).
- Appuyez sur le bouton Arrêt . Coupez l'alimentation.

- Reportez-vous au *manuel utilisateur* pour le câblage des bornes d'E/S de commande ou la programmation des paramètres, afin d'obtenir la fonctionnalité escomptée. Voir page suivante pour la programmation du groupe de paramètres de base.

Borne	Description
R/L1, S/L2	Entrée monophasée
R/L1, S/L2, T/L3	Entrée triphasée
P1, P2	Connexion de la self du bus c.c. ⁽¹⁾
U/T1	Vers le moteur U/T1
V/T2	Vers le moteur V/T2
W/T3	Vers le moteur W/T3
DC+, DC-	Connexion du bus c.c. ⁽²⁾
BR+, BR-	Connexion de la résistance de freinage dynamique ⁽¹⁾
⊕	Terre protectrice (PE)

(1) Pour la taille C uniquement [5,5 kW (7,5 CV) et plus]
(2) Non applicable aux variateurs 120 V, monophasé

Italiano

Questa Guida rapida illustra le procedure per l'installazione, il cablaggio e l'impostazione di base dei parametri dell'inverter a frequenza variabile PowerFlex 4M. Una volta completate queste operazioni, sarà possibile avviare il motore, verificare il senso di rotazione e controllare la velocità mediante il tastierino integrato e il potenziometro. **Le informazioni fornite qui non sostituiscono il Manuale dell'utente e si considerano rivolte esclusivamente al personale di servizio qualificato addetto agli inverter.**

Questo documento non fornisce istruzioni relative a messa a terra, schermi, I/O di controllo, scariche elettrostatiche o conformità CE. Fare riferimento al Manuale dell'utente dell'inverter PowerFlex 4M, pubblicazione 22F-UM001..., oppure consultare www.rockwellautomation.com/literature.

⚠

Precauzioni generali

ATTENZIONE: per l'installazione, l'avvio e la manutenzione di questo inverter, è necessario essere consapevoli dei rischi di scosse elettriche e conoscere le pratiche di sicurezza, le normative e le apparecchiature ad esso associate. La mancata ottemperanza può causare lesioni al personale e/o danni alle apparecchiature.

ATTENZIONE: l'inverter contiene condensatori ad alta tensione che si scaricano lentamente dopo la rimozione dall'alimentazione di rete. Prima di intervenire sull'inverter, accertarsi che l'alimentazione di rete sia isolata dagli ingressi di linea [R, S, T (L1, L2, L3)]. Attendere tre minuti affinché i condensatori si scarichino per garantire livelli di tensione sicuri. La mancata osservanza di questa precauzione può causare gravi lesioni o decesso. Le spie LED spente sul display non indicano che i condensatori si sono scaricati ad un livello di tensione sicuro.

ATTENZIONE: se il parametro A451 [Tent riavvio aut] o A433 [Avvio all'acc.], viene utilizzato in un'applicazione inadeguata, potrebbero derivarne danni alle apparecchiature e/o lesioni a persone. Non usare questa funzione senza considerare codici, standard, normative o direttive del settore, siano esse locali, nazionali ed internazionali.

Vedere le tabelle ① e ②. Le potenze nominali sono espresse in kW e (HP). Le dimensioni sono in millimetri e (pollici). I pesi sono espressi in chilogrammi e (libbre). In questo documento viene utilizzato il punto come separatore decimale.

*Il montaggio su guida DIN è applicabile solo ai telai A e B.

- L'installazione deve essere conforme ai requisiti minimi di distanza per la ventilazione e la temperatura ambiente. Montare diritto su una superficie verticale piana mediante viti o guida DIN. Vedere la figura ③ e la tabella seguente

Distanza orizzontale tra gli inverter	Temperatura ambiente	
	Minima	Massima
0 mm e oltre	-10 °C (14 °F)	40 °C (104 °F)
25 mm e oltre	-10 °C (14 °F)	50 °C (122 °F)

Custodia con grado di protezione IP20, NEMA/UL Tipo aperto.

- Il MOV del ponticello di terra deve essere rimosso se l'inverter è installato su un sistema di distribuzione senza messa a terra o con messa a terra resistiva. (Figura ④)

Importante: stringere la vite dopo avere rimosso il ponticello.

- Per accedere alle morsettiere di alimentazione, aprire le protezioni per le dita. (Figura ⑤)

Importante: Per la connessione di inverter remoti ai morsetti di controllo (Figura ⑦) consultare le informazioni nel *Manuale dell'utente*. Le funzioni dei morsetti devono essere configurate con i parametri correlati. Se si desidera avviare il motore mediante il tastierino integrato, passare al punto 4.

- Connettere i cavi di alimentazione. (Figura ⑥ e Tabella ⑧).
- Collegare il carico del motore. Prepararsi alla verifica della corretta rotazione del motore.
- Controllare il cablaggio eseguito al punto 4.
- Per applicare l'alimentazione, chiudere il sezionatore del circuito derivato.

Applicare potenza → (Lampeggia 3 volte)

Se viene visualizzato invece un codice di errore (Fxxx), vedere la sezione Codici di errore nella pagina successiva.

- Regolare il potenziometro della velocità in base alla propria applicazione.
- Premere Avvio e verificare che la rotazione del motore sia corretta. (Tabella ⑧)
- Premere Stop . Scollegare l'alimentazione.

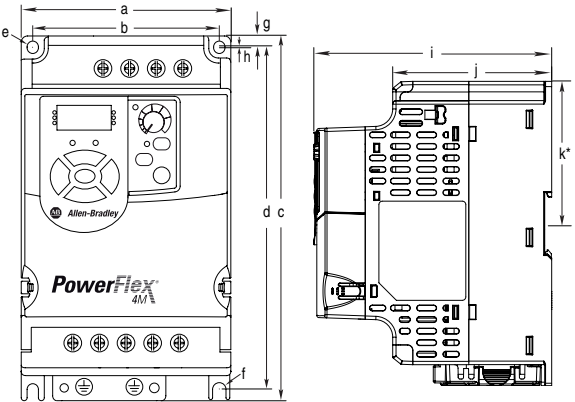
- Per cablare la morsettiera I/O di controllo o programmare i parametri per ottenere le funzionalità desiderate, consultare il *Manuale dell'utente*. Per programmare i parametri del gruppo Basic Program vedere la pagina seguente.

Morsetto	Descrizione
R/L1, S/L2	Ingresso monofase
R/L1, S/L2, T/L3	Ingresso trifase
P1, P2	Collegamento induttori bus CC ⁽¹⁾
U/T1	Al motore U/T1
V/T2	Al motore V/T2
W/T3	Al motore W/T3
DC+, DC-	Collegamento bus CC ⁽²⁾
BR+, BR-	Collegamento resistenza freno dinamico ⁽¹⁾
⊕	Messa a terra di sicurezza – PE

(1) Solo per telaio C [Potenze nominali di 5.5 kW (7.5 HP) e superiori]
(2) Non applicabile a inverter da 120 V, monofase

Allen-Bradley • Rockwell Software

Rockwell Automation



①

Baugröße Frame	120 V AC 1-phasig 120 V AC 1-fase	240 V AC 1-phasig 240 V AC 1-fase	240 V AC 3-phasig 240 V AC 3-fasen	480 V AC 3-phasig 480 V AC 3-fasen
A	0,2 (0,25) 0,4 (0,5)	0,2 (0,25) 0,4 (0,5) 0,75 (1,0)	0,2 (0,25) 0,4 (0,5) 0,75 (1,0) 1,5 (2,0)	0,4 (0,5) 0,75 (1,0) 1,5 (2,0)
B	0,75 (1,0) 1,1 (1,5)	1,5 (2,0) 2,2 (3,0)	2,2 (3,0) 3,7 (5,0)	2,2 (3,0) 3,7 (5,0)
C	—	—	5,5 (7,5) 7,5 (10,0)	5,5 (7,5) 7,5 (10,0) 11,0 (15,0)

②

Baugröße Frame	Abmessungen Afmetingen				Versandgewicht Verzendgewicht
A	a	72,0 (2,83)	g	5,2 (0,20)	1,6 (3,5)
	b	59,0 (2,32)	h	—	
	c	174,0 (6,85)	i	136,0 (5,35)	
	d	151,6 (5,97)	j	90,9 (3,58)	
	e	∅ 5,4 (0,21)	k	81,3 (3,20)	
	f	∅ 5,4 (0,21)			
B	a	100 (3,94)	g	5,2 (0,20)	2,1 (4,6)
	b	89,0 (3,50)	h	0,5 (0,02)	
	c	174,0 (6,85)	i	136,0 (5,35)	
	d	163,5 (6,44)	j	90,9 (3,58)	
	e	∅ 5,4 (0,21)	k	81,3 (3,20)	
	f	∅ 5,4 (0,21)			
C	a	130,0 (5,12)	g	6,0 (0,24)	4,8 (10,6)
	b	116,0 (4,57)	h	1,0 (0,04)	
	c	260,0 (10,24)	i	180,0 (7,09)	
	d	247,5 (9,74)	j	128,7 (5,07)	
	e	∅ 5,5 (0,22)	k	—	
	f	∅ 5,5 (0,22)			

